



Κεφάλαιο 5

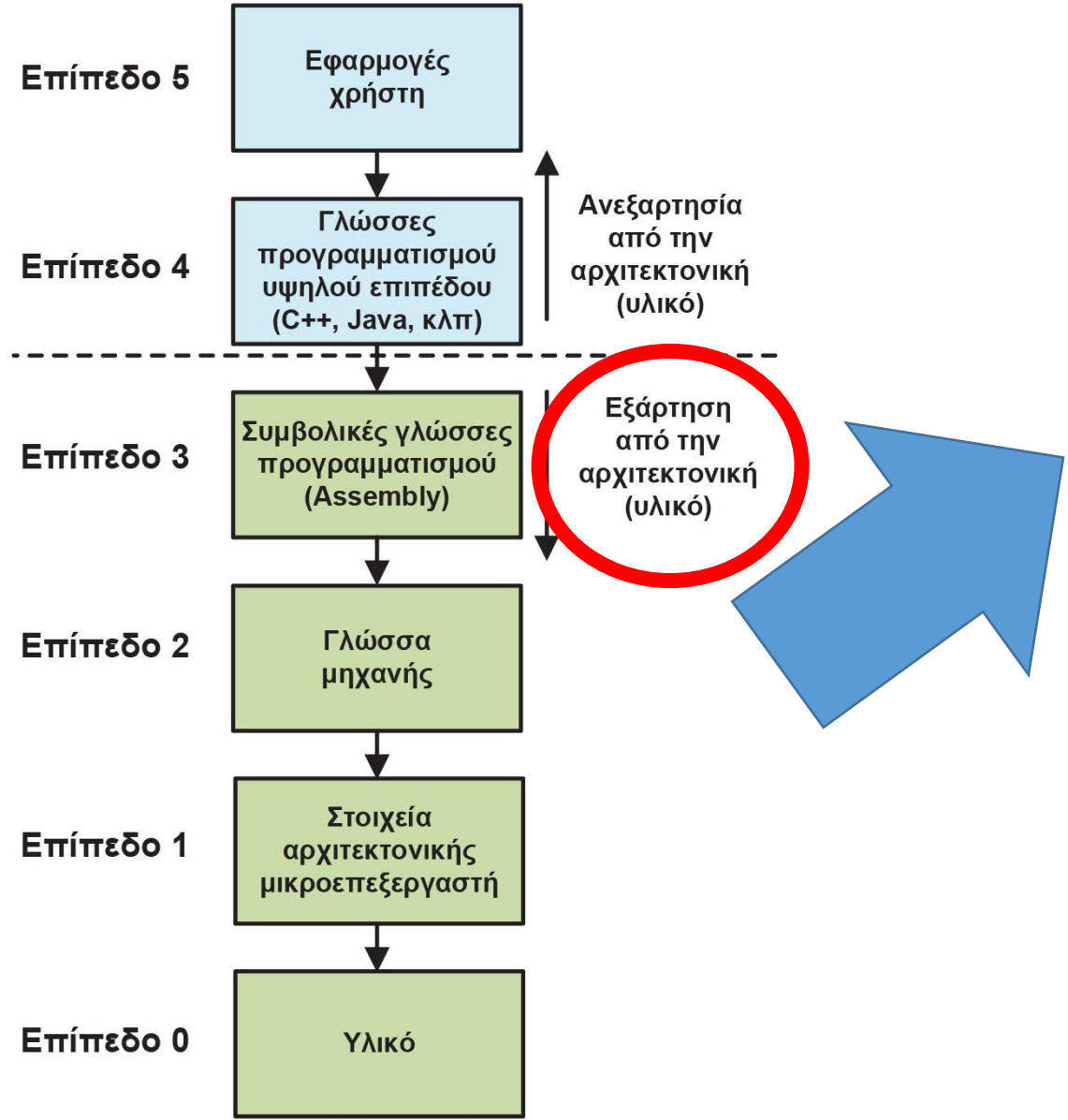
Προγραμματισμός
μικροεπεξεργαστών

- ➔ Οι βασικές γνώσεις για να ξεκινήσουμε τον προγραμματισμό ενός μικροεπεξεργαστή, είναι οι καταχωρητές που διαθέτει, καθώς και οι αντίστοιχες εντολές Assembly που υποστηρίζει
- ➔ Με άλλα λόγια, πρέπει να γνωρίζουμε την αρχιτεκτονική του μικροεπεξεργαστή
- ➔ Η γλώσσα Assembly είναι γνωστή και ως συμβολική γλώσσα
- ➔ Η συμβολική γλώσσα αντανακλά την αρχιτεκτονική του μικροεπεξεργαστή και επομένως, κάθε μικροεπεξεργαστής έχει τη δική του (συμβολική γλώσσα)
- ➔ Ένα πρόγραμμα σε συμβολική γλώσσα δεν τρέχει σε μικροεπεξεργαστή διαφορετικής αρχιτεκτονικής (εκτός αν ανήκει στην ίδια οικογένεια, όπου διατηρούνται στοιχεία αρχιτεκτονικής για λόγους συμβατότητας)
- ➔ Όλα τα προγράμματα μετατρέπονται σε συμβολική γλώσσα πριν το τελικό στάδιο εκτέλεσής τους από τον μικροεπεξεργαστή

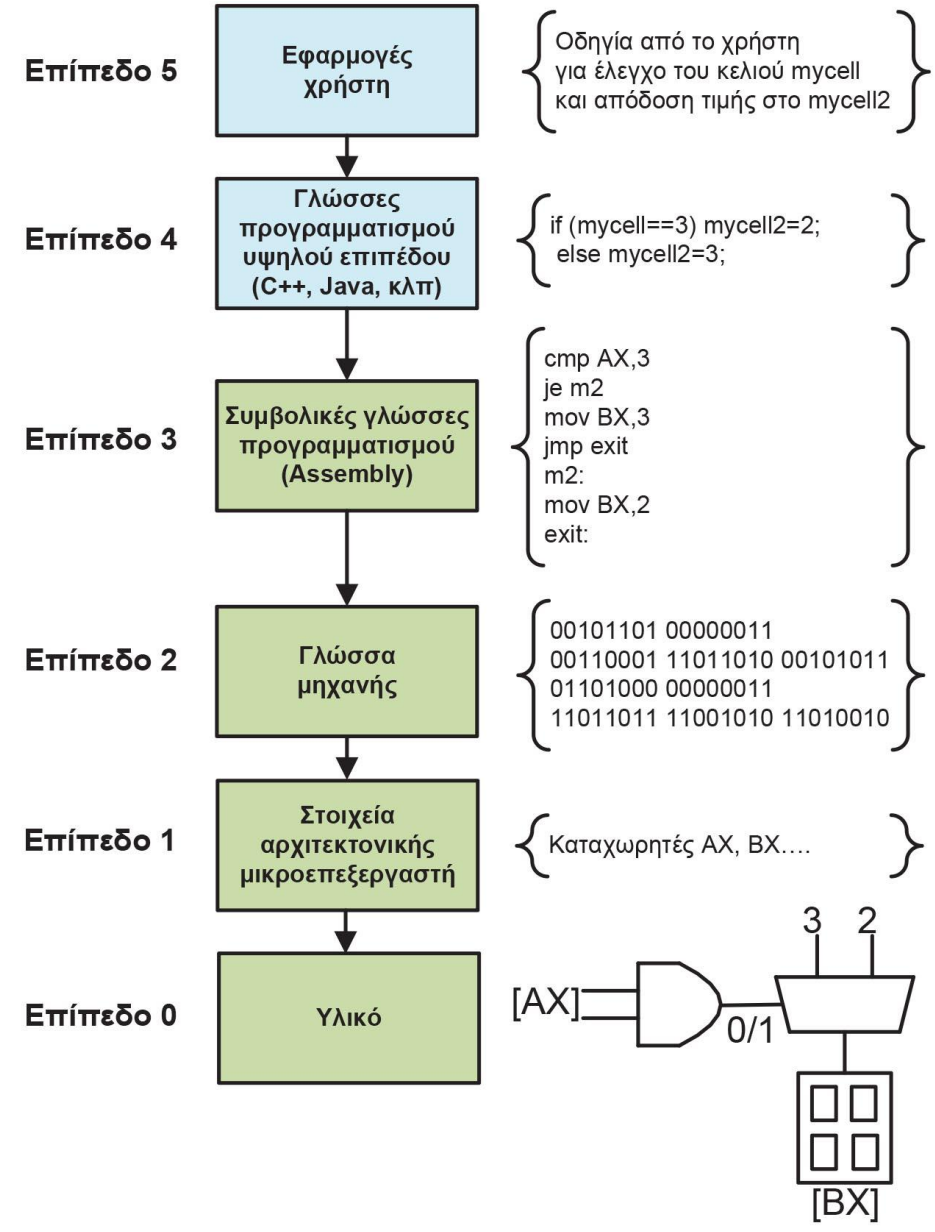
Σε αυτή την παρουσίαση θα αναλύσουμε σύντομα τον προγραμματισμό του μικροεπεξεργαστή 8086/8088 (αρχιτεκτονική INTEL 16bit)



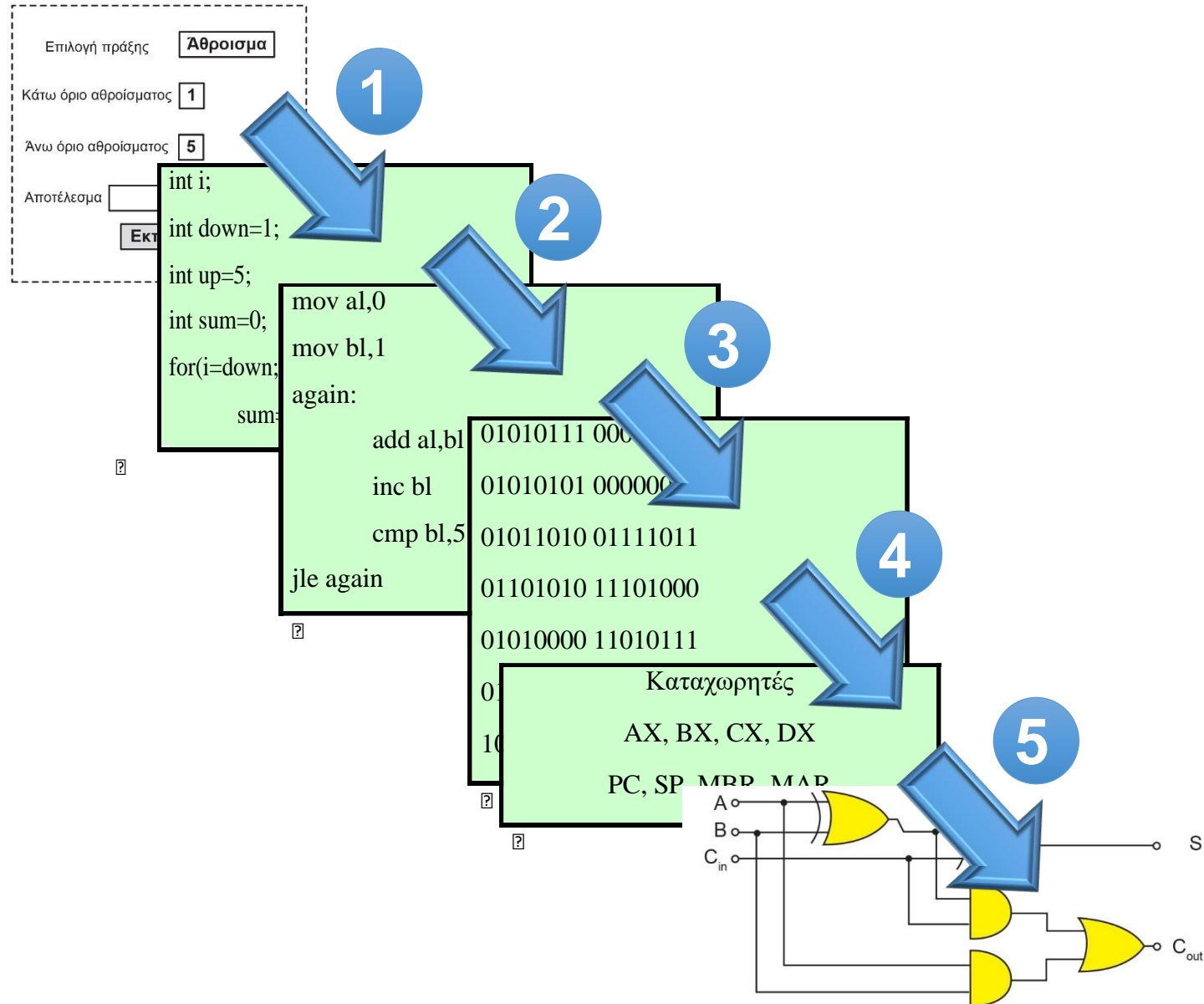
Επίπεδο γλώσσας Assembly



Παράδειγμα



«Ροή» υλοποίησης οδηγίας-εντολής



Γιατί Assembly ;

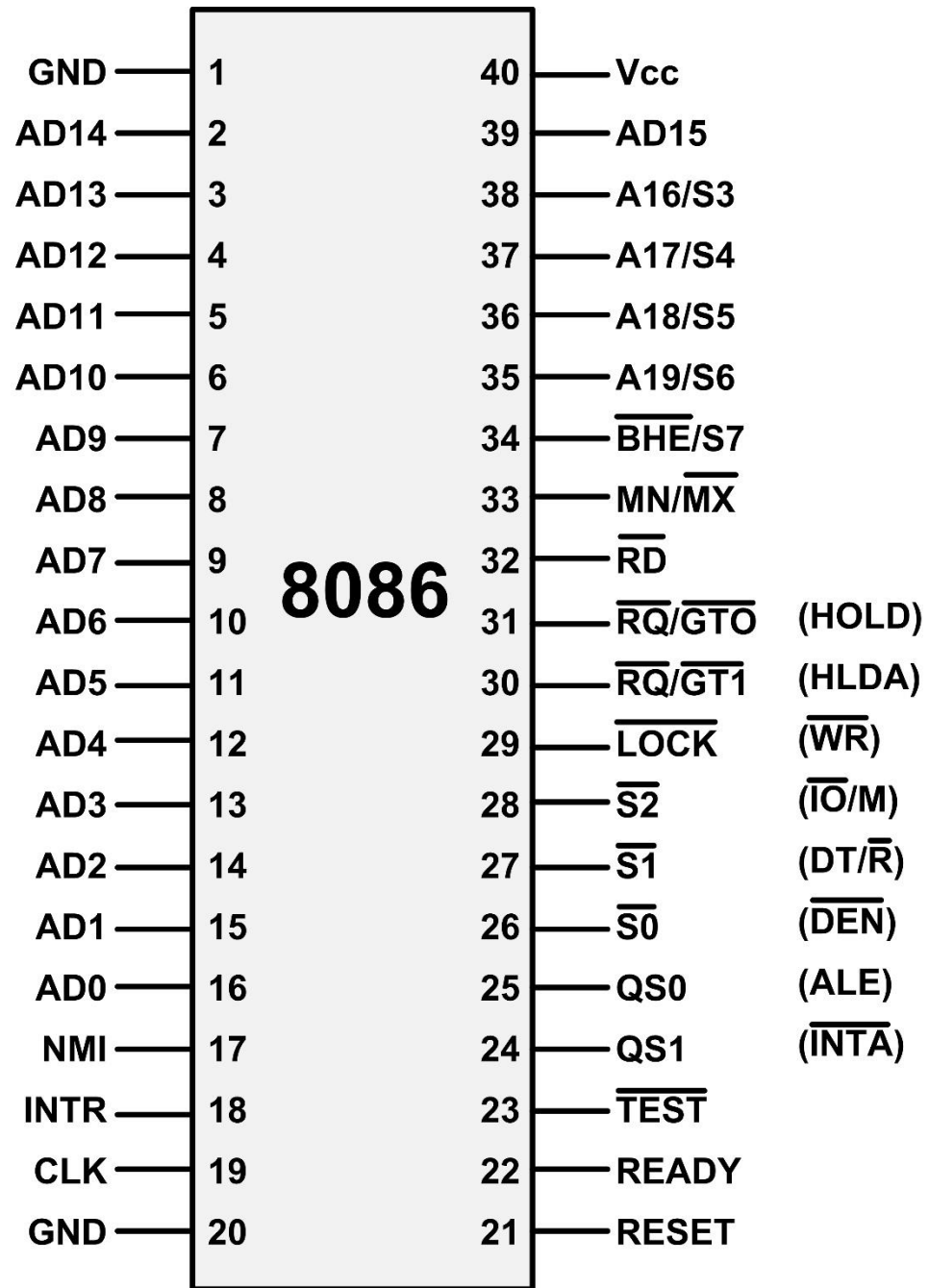
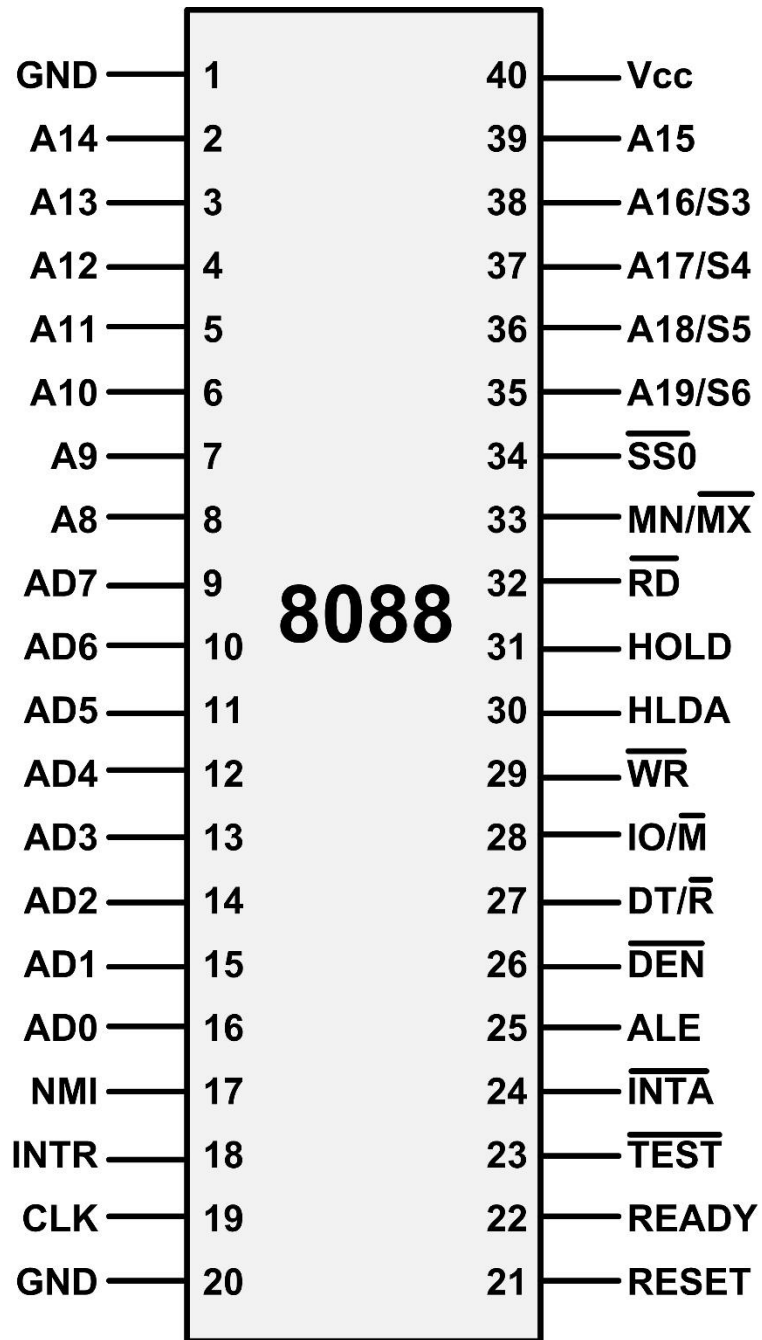
- Πρόσβαση σε όλες τις δυνατότητες του μικροεπεξεργαστή
- Μικρότερα και ταχύτερα προγράμματα
- «Μονόδρομος» σε απαιτητικούς υπολογισμούς (π.χ. παιχνίδια)
- Άμεση πρόσβαση στο υλικό
- Κατανόηση της αρχιτεκτονικής

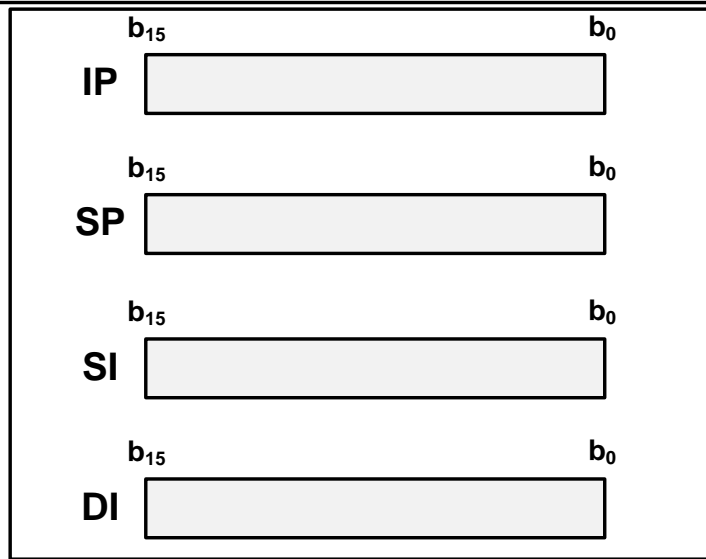
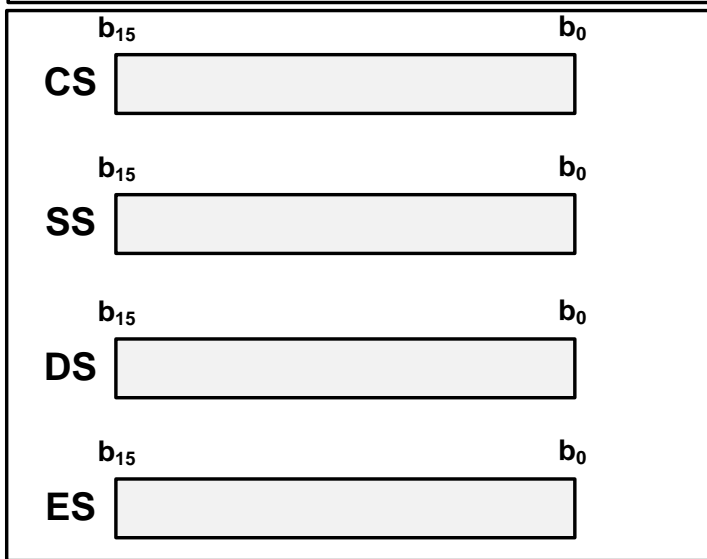
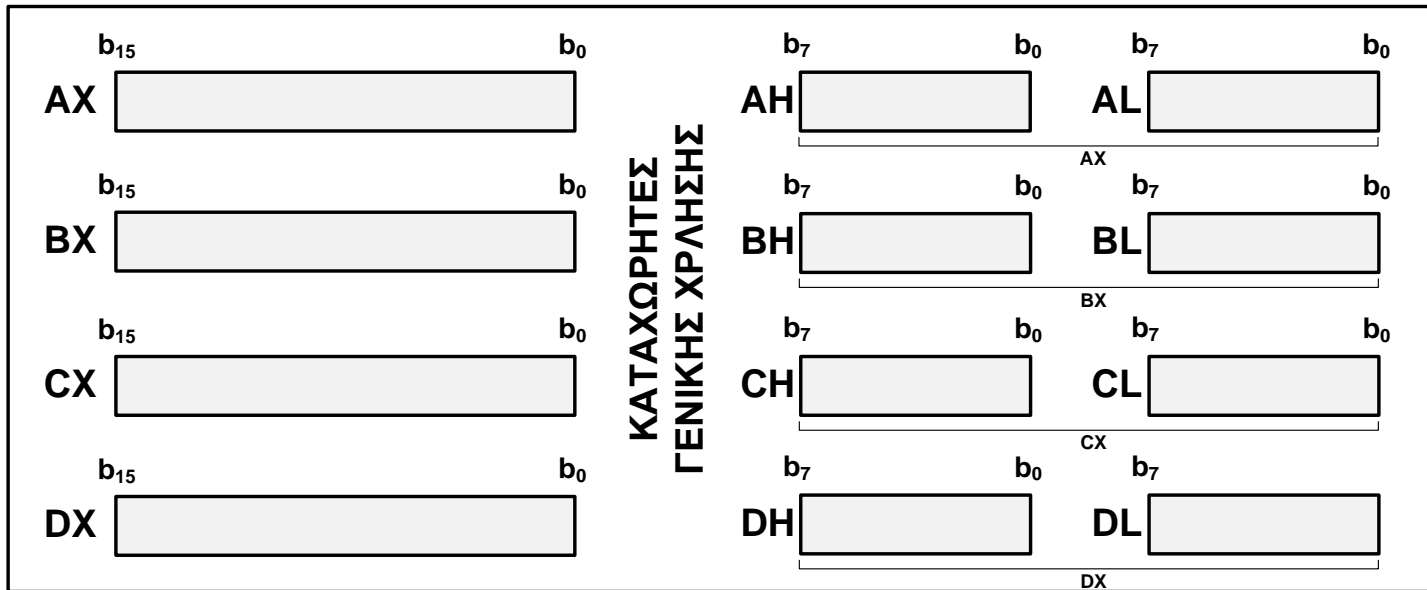
Μειονεκτήματα

- Υψηλή πολυπλοκότητα
- Μεγαλύτερος χρόνος ανάπτυξης
- Μη μεταφέρισμος κώδικας

Γιατί 8086 ;

- Για να μάθουμε τη γενική φιλοσοφία προγραμματισμού σε συμβολική γλώσσα
- Για να δούμε έναν επεξεργαστή φιλοσοφίας CISC
- Για να μπορούμε να «διαβάζουμε» και να «μελετάμε» πολυπλοκότερους μικροεπεξεργαστές αξιοποιώντας το αντίστοιχο εγχειρίδιο
- Οι σημερινοί μικροεπεξεργαστές είναι εξαιρετικά πολύπλοκοι για να εισαχθούν στην εκπαιδευτική διαδικασία, ενώ η αντίστοιχη γνώση θα ήταν αυστηρά εξειδικευμένη



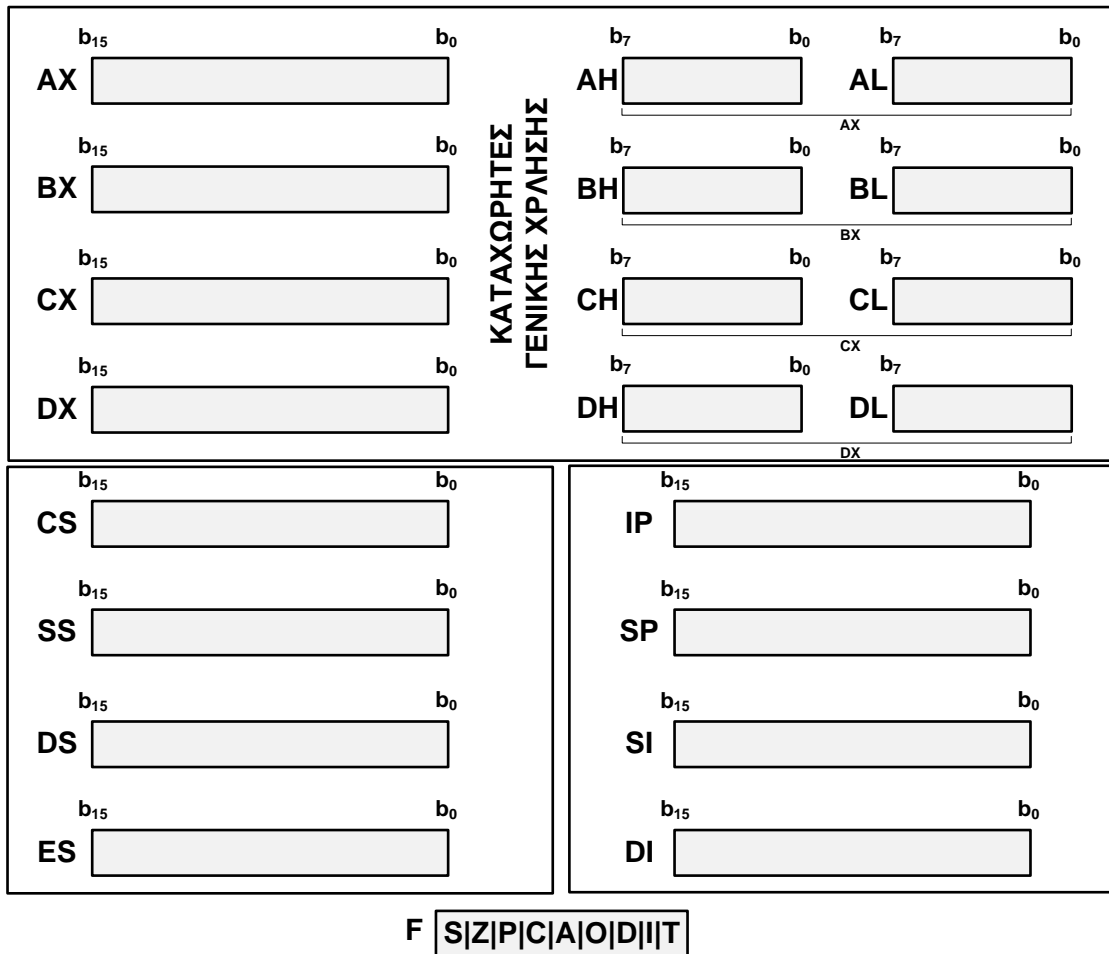


F S|Z|P|C|A|O|D|I|T

Καταχωρητής
κατάστασης

Βασικά συστατικά αρχιτεκτονικής 16bit

Καταχωρητές



- ❑ Διαθέτει τέσσερις βασικούς καταχωρητές γενικής χρήσης 16bit (AX, BX, CX, DX), που μπορούν να «διαιρεθούν» σε δύο των 8bit.
- ❑ Για παράδειγμα, ο καταχωρητής AX μπορεί να «διαιρεθεί» σε AH (high byte) και AL (low byte) και έτσι, να διπλασιάσουμε τον αριθμό τους.
- ❑ Αλλάζοντας το περιεχόμενο των AH ή AL, αμέσως αλλάζει συνολικά και το περιεχόμενο του AX.

Καταχωρητής κατάστασης (μερικά βασικά Flag)

SF (Sign Flag)

Ανίχνευση bit προσήμου στο αποτέλεσμα μιας πράξης

ZF (Zero Flag)

Αν το αποτέλεσμα κάποιας πράξης είναι μηδέν, τότε αυτό το bit ενεργοποιείται (τιμή 1)

CF (Carry Flag)

Αν κάποια πρόσθεση παράγει κρατούμενο πέρα και από το περισσότερο σημαντικό ψηφίο, τότε αυτό το bit ενεργοποιείται. Επίσης, παίρνει και την τιμή 1 αν απαιτηθεί δανεικό σε περίπτωση αφαίρεσης.

IF (Interrupt Flag)

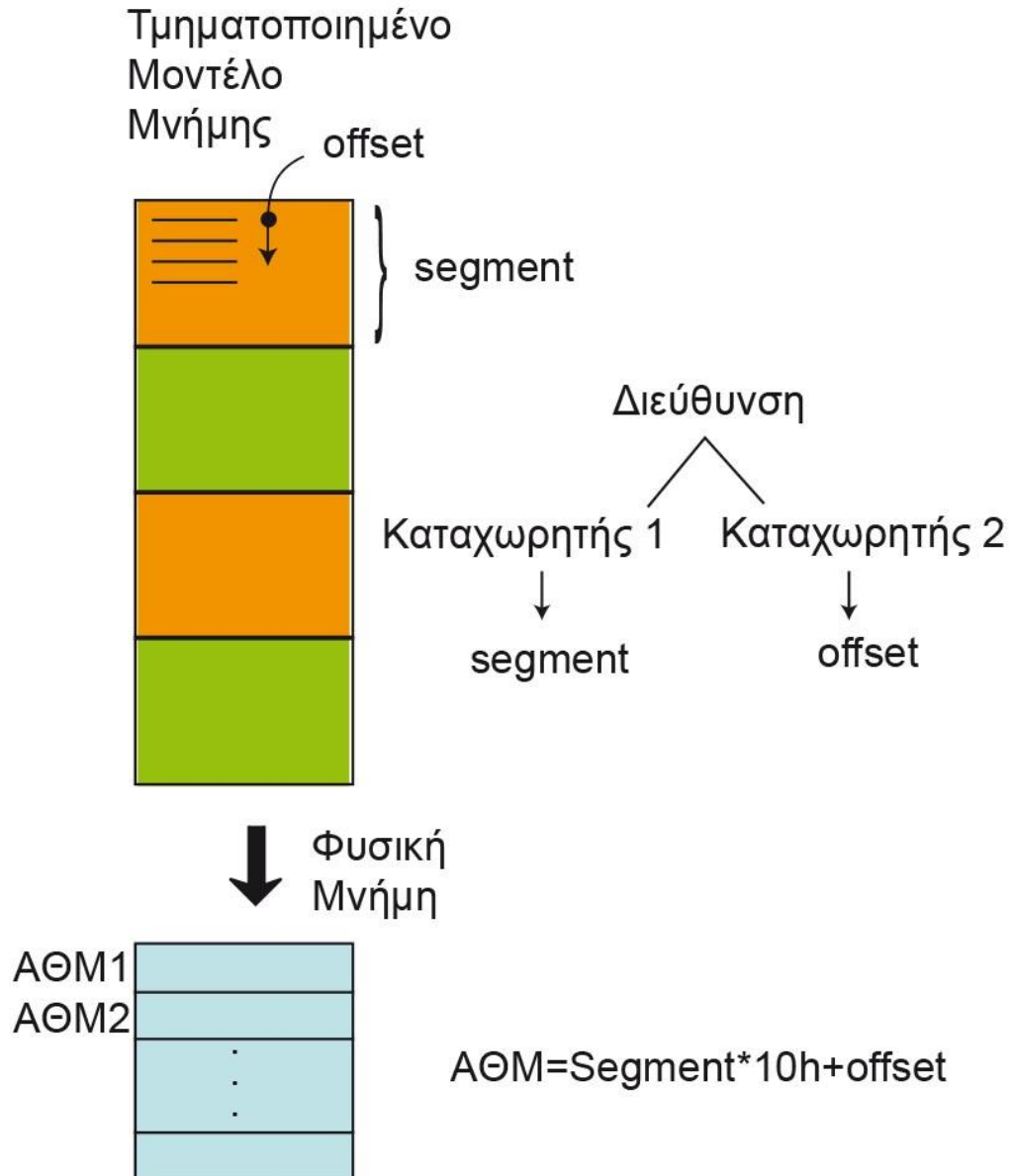
Το bit αυτό δείχνει αν ο μικροεπεξεργαστής θα ανιχνεύει τυχόν διακοπές ή όχι

TF (Trap Flag)

Αυτό το ψηφίο χρησιμοποιείται σε περιπτώσεις που επιθυμούμε να γίνει εκτέλεση προγράμματος εντολή προς εντολή



Οργάνωση μνήμης σε τμήματα (1)



Λόγω των 16bit καταχωρητών, απαιτούνται δύο καταχωρητές για την προσπέλαση ολόκληρης της μνήμης. Το πρόβλημα λύθηκε με την οργάνωση της μνήμης σε τμήματα. Έτσι τώρα, για να αναφερθούμε σε μια θέση μνήμης, θα πρέπει να γνωρίζουμε τόσο το τμήμα, όσο και τη θέση μέσα σε αυτό.

- ❑ INTEL 16bit = μνήμη οργανωμένη σε τμήματα (segment) των 64 Kbyte
- ❑ Θέση μέσα σε τμήμα = offset
- ❑ Προσδιορισμός θέσης στη μνήμη = segment:offset
- ❑ Στη φυσική μνήμη ο χώρος είναι ενιαίος και κάθε θέση μνήμης προσδιορίζεται με μια μόνο διεύθυνση (Απόλυτη Θέση Μνήμης – ΑΘΜ)

Οργάνωση μνήμης σε τμήματα (2)

CS (Code Segment)

- Διεύθυνση τμήματος κώδικα

DS (Data Segment)

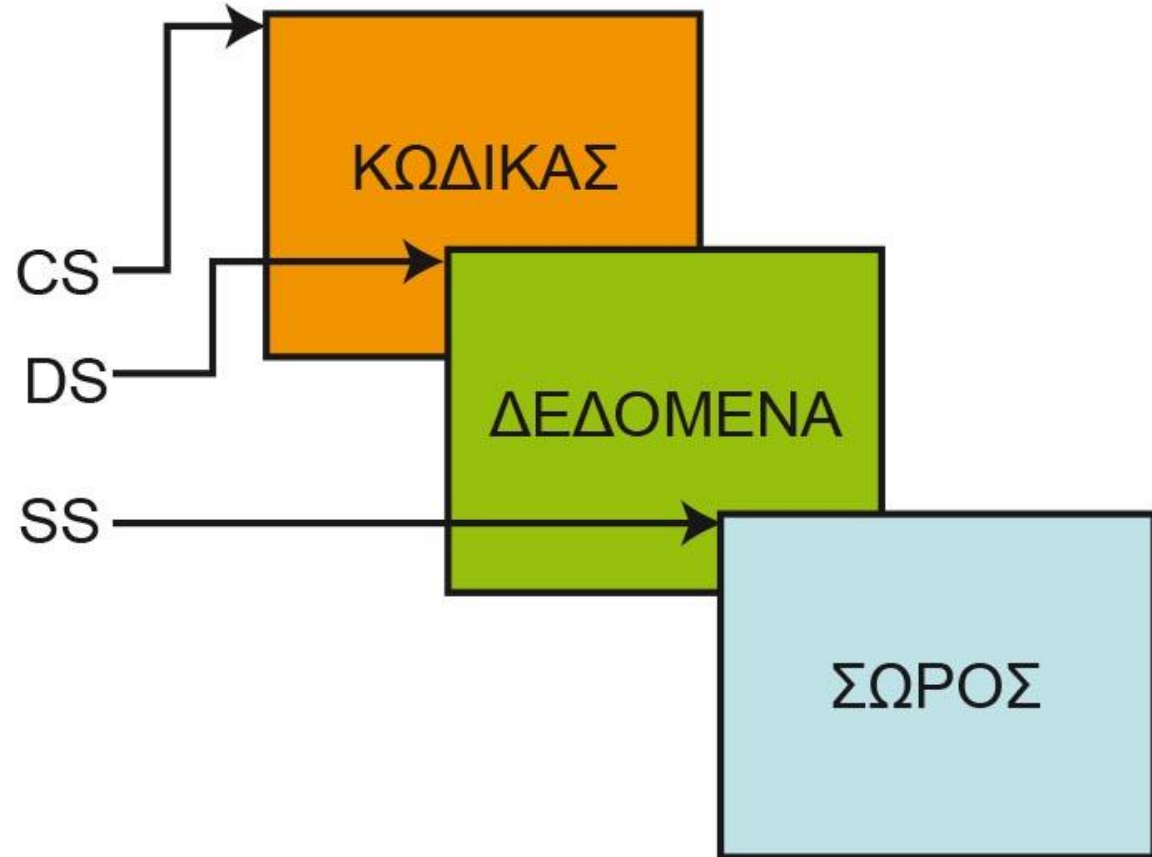
- Διεύθυνση τμήματος δεδομένων (που διαχειρίζεται το πρόγραμμα)
- Σε πολλές περιπτώσεις το περιεχόμενο αυτών των δύο καταχωρητών ταυτίζεται (κώδικας και δεδομένα στο ίδιο τμήμα)

SS (Stack Segment)

- Διεύθυνση τμήματος σωρού

ES (Extra Segment)

- Καταχωρητής τμήματος (π.χ. για επεξεργασία αλφαριθμητικών)



Μερικές εντολές ...

Φόρτωση καταχωρητή με ακέραιο αριθμό

π.χ. **MOV AL,09**

Εκτελεί την εκχώρηση $AL=9$

Μείωση κατά 1

π.χ. **DEC AL**

Εκτελεί την πράξη $AL=AL-1$

Άλμα υπό συνθήκη

π.χ. **JNZ Start**

Άλμα στη διεύθυνση Start, όσο $ZF=0$. Αν το αποτέλεσμα της προηγούμενης πράξης είναι μηδέν, τότε $ZF=1$ και η εκτέλεση συνεχίζεται από την επόμενη εντολή (δεν γίνεται άλμα). Για παράδειγμα, όταν η εντολή DEC AL, δώσει $AL=0$, τότε $ZF=1$

Υλοποίηση αλγόριθμου (1)

- ◆ Επιθυμούμε να υλοποιήσουμε ένα βρόχο επανάληψης της μορφής do-while σε Assembly, όμως δεν γνωρίζουμε σχεδόν τίποτα από Assembly
- ◆ Γνωρίζουμε όμως τους βασικούς αλγορίθμους
- ◆ Έστω A ο μετρητής του βρόχου με τιμές 5 έως 0, ως εξής:

A=5

Επανάλαβε

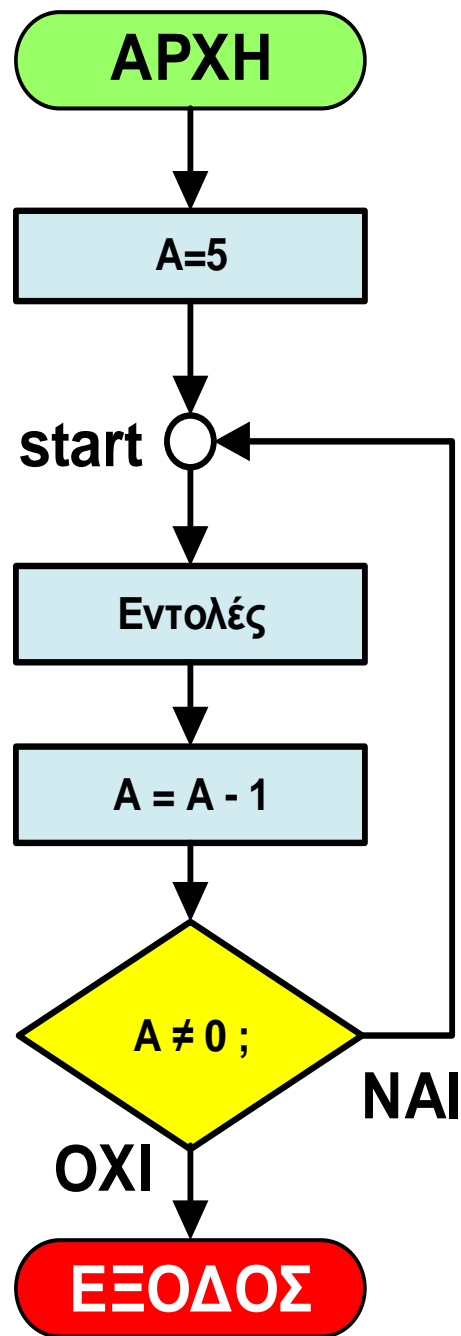
Εντολές που θέλουμε να επαναλαμβάνονται

A=A-1

Όσο A≠0

Υλοποίηση αλγόριθμου (2)

Διάγραμμα ροής



A=5

Επανάλαβε

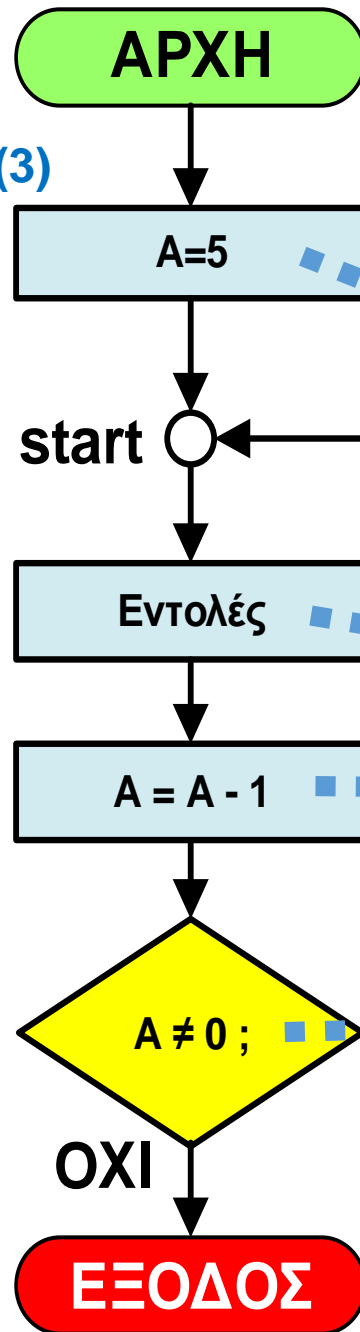
Εντολές που θέλουμε να επαναλαμβάνονται

A=A-1

Όσο A≠0

Υλοποίηση αλγόριθμου (3)

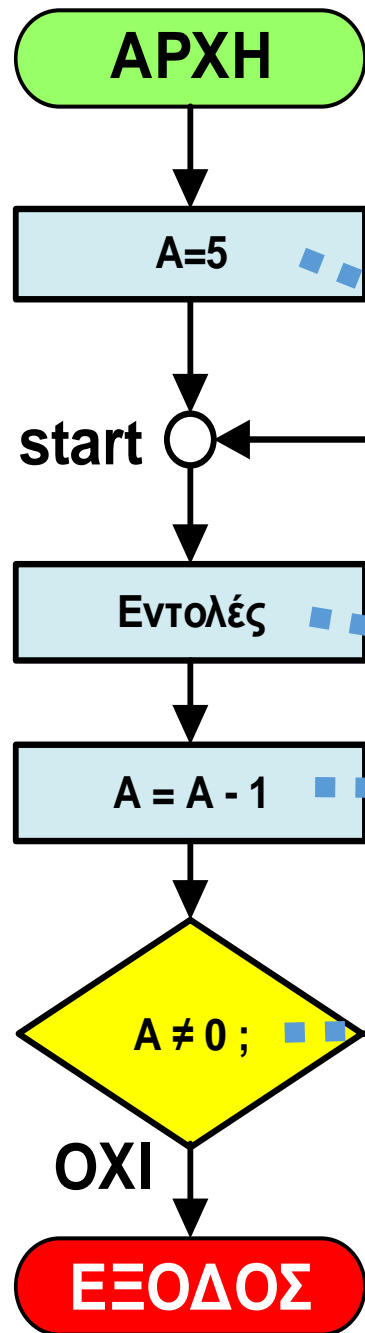
Υλοποίηση
σε γλώσσα
C



Κώδικας C

```
int A=5;
do
{
//Εντολές
A=A-1;
}
while (A!=0)
```

Υλοποίηση αλγόριθμου (4)



Κώδικας C

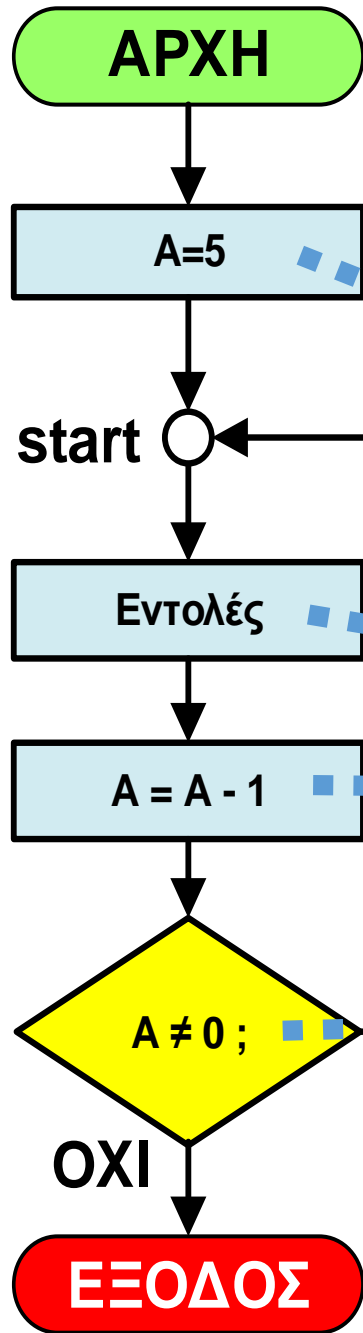
```
int A=5;
do
{
//Εντολές
A=A-1;
}
while (A!=0)
```

Κώδικας Assembly

```
MOV AL,5
start:
;Εντολές
DEC AL
JNZ start
```

Ποια κοινά βρίσκετε ;

Τα πάντα είναι αλγόριθμος ...



Κώδικας C

```
int A=5;
do
{
//Εντολές
A=A-1;
}
while (A!=0)
```

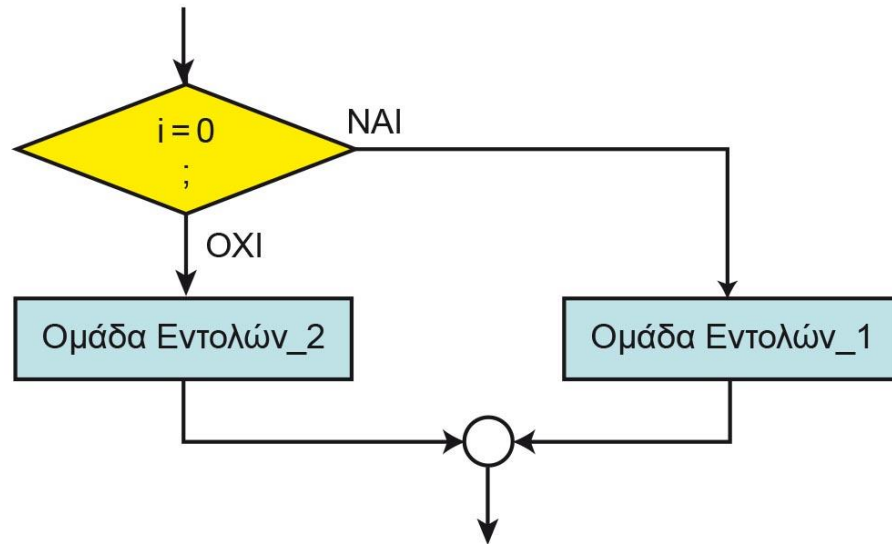
Κώδικας Assembly

```
MOV AL,5
start:
;Εντολές
DEC AL
JNZ start
```

Δεν χρειαζόταν να έχω κάποια ειδική γνώση στην Assembly...!!!

Υλοποίηση if-then-else (1)

Η λογική ενός απλού ελέγχου



if (i==0)

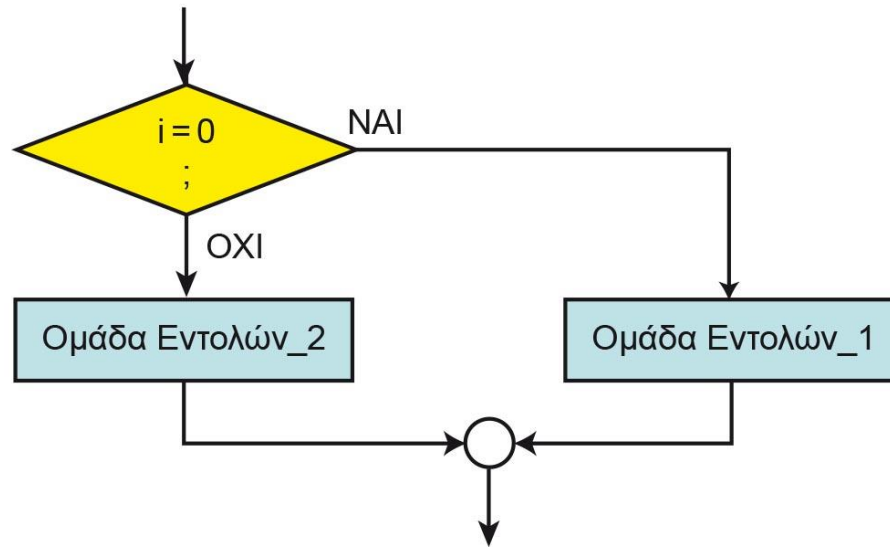
```
{ //ομάδα εντολών_1  
  //i=0  
}
```

else

```
{ //ομάδα εντολών_1  
  //i≠0  
}
```

Υλοποίηση if-then-else ⁽¹⁾

Η λογική ενός απλού ελέγχου



```
CMP CH,0  
JE TRUE_omada_1
```

```
FALSE_omada_2:  
;Ομάδα_εντολών_2  
;CH≠0  
JMP exit
```

```
TRUE_omada_1:  
;Ομάδα_εντολών_1  
;CH=0
```

```
exit:
```

Υλοποίηση if-then-else (2)

```
CMP CH,0  
JE TRUE_omada_1
```

```
FALSE_omada_2:  
;Ομάδα_εντολών_2  
;CH≠0  
JMP exit
```

```
TRUE_omada_1:  
;Ομάδα_εντολών_1  
;CH=0
```

```
exit:
```

Βήματα υλοποίησης

1. Έλεγχος (εντολή **CMP**)
2. Εντολή άλματος (τύπου **jump**) που βάσει συνθήκης οδηγεί τη ροή εκτέλεσης σε επιλεγμένο σημείο

CMP κατ1,κατ2 ; σύγκριση περιεχομένου των καταχωρητών **κατ1** και **κατ2**

ή

CMP κατ,τιμή ; σύγκριση περιεχομένου του καταχωρητή **κατ** με την **τιμή**

Ο μικροεπεξεργαστής αφαιρεί το ένα όρισμα από το άλλο προκαλώντας την ενεργοποίηση bit από τον καταχωρητή FLAGS (π.χ. ZF=1 αν προκύψει μηδέν)

Υλοποίηση if-then-else ⁽³⁾

Περισσότεροι τρόποι υλοποίησης

<pre>CMP CH,0 JE TRUE_omada_1</pre>	<pre>CMP CH,0 JZ TRUE_omada_1</pre>	<pre>CMP CH,0 JNE TRUE_omada_2</pre>	<pre>CMP CH,0 JNZ TRUE_omada_2</pre>
<pre>FALSE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0 JMP exit</pre>	<pre>FALSE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0 JMP exit</pre>	<pre>FALSE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0 JMP exit</pre>	<pre>FALSE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0 JMP exit</pre>
<pre>TRUE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0</pre>	<pre>TRUE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0</pre>	<pre>TRUE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0</pre>	<pre>TRUE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0</pre>
<pre>exit:</pre>	<pre>exit:</pre>	<pre>exit:</pre>	<pre>exit:</pre>

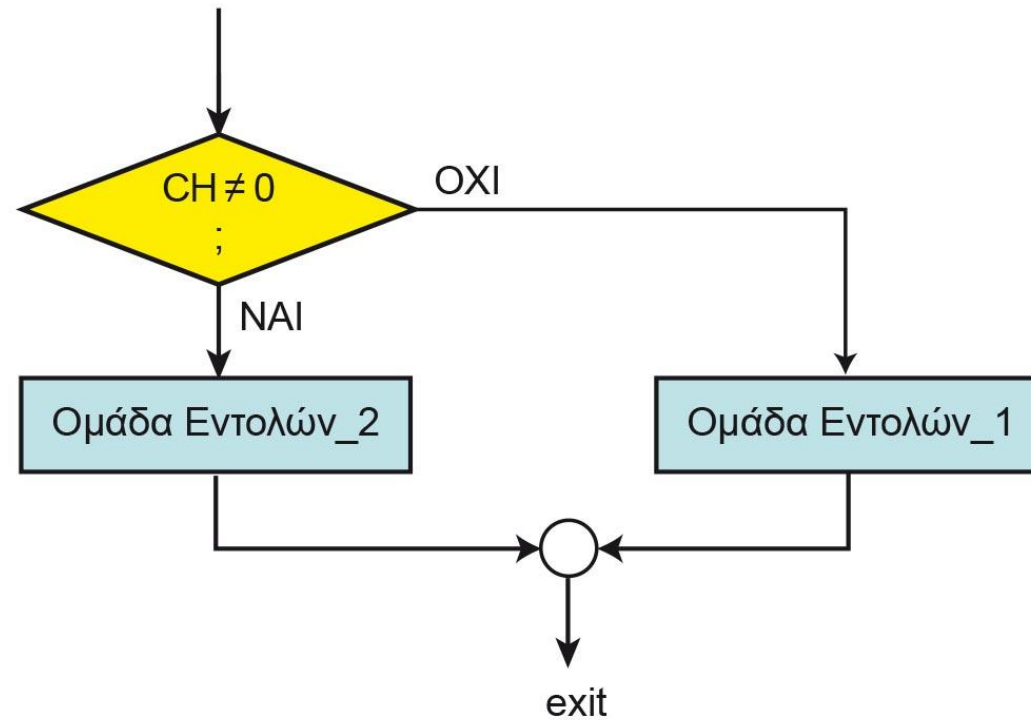
JE=Jump Equal ή **JZ**=Jump on Zero

JNE=Jump Not Equal ή **JNZ**=Jump on Non Zero

JMP=Goto

Υλοποίηση if-then-else ⁽⁴⁾

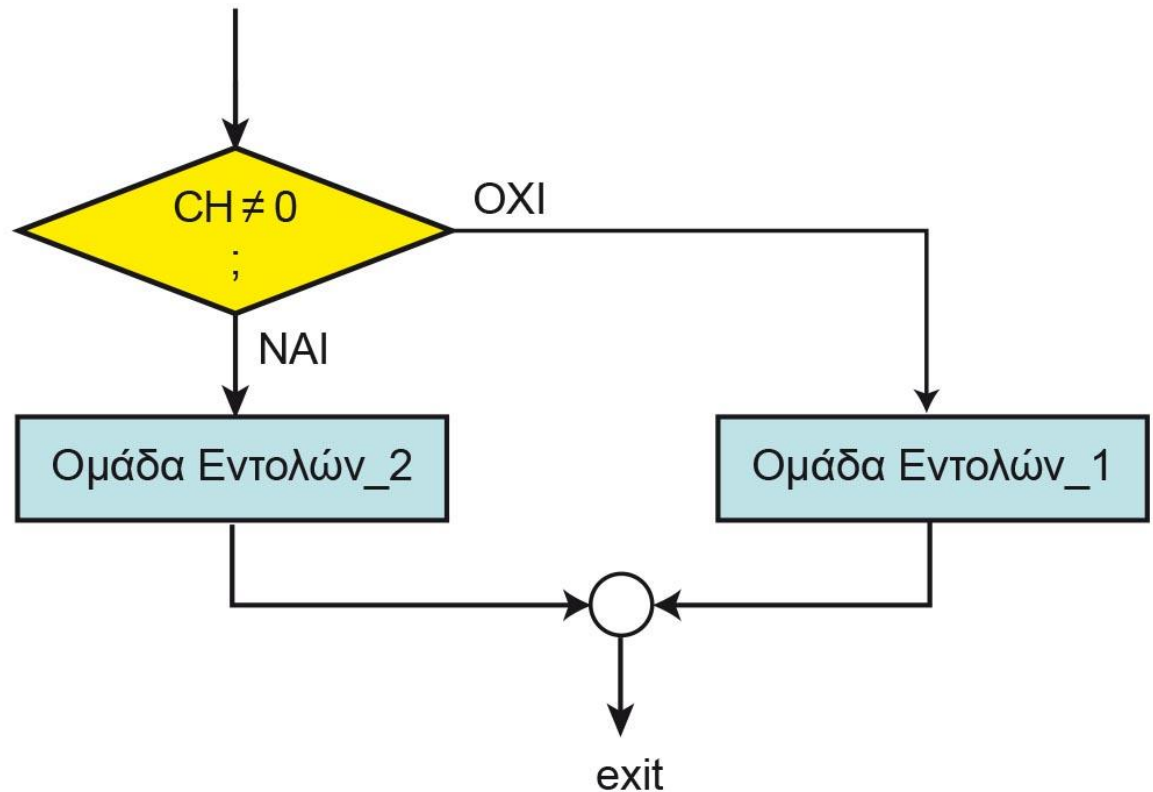
Έλεγχος αν $CH \neq 0$



Υλοποίηση if-then-else ⁽⁴⁾

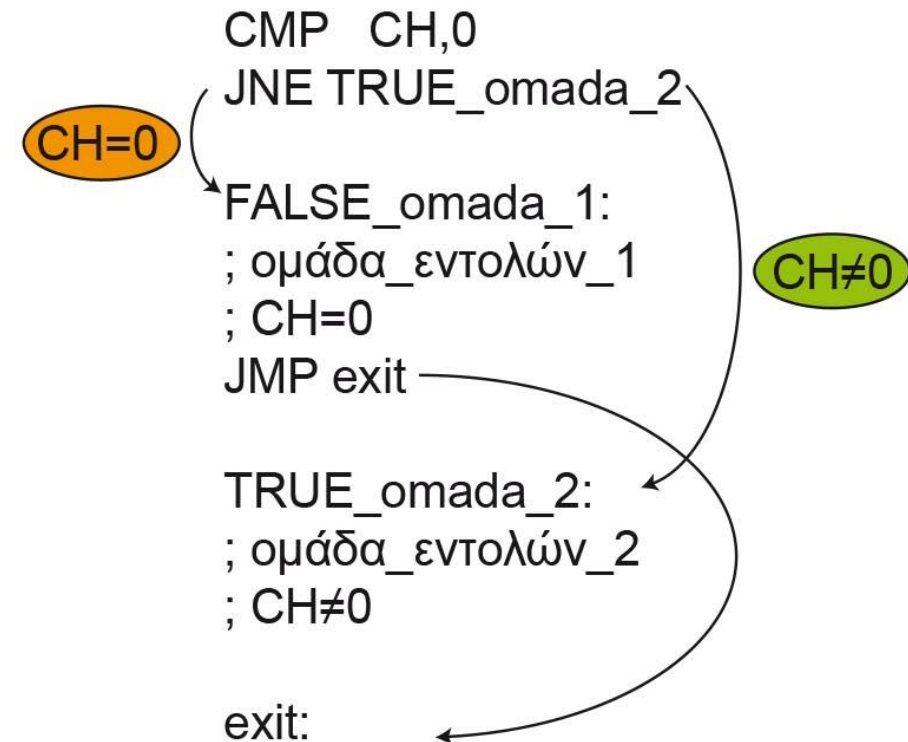
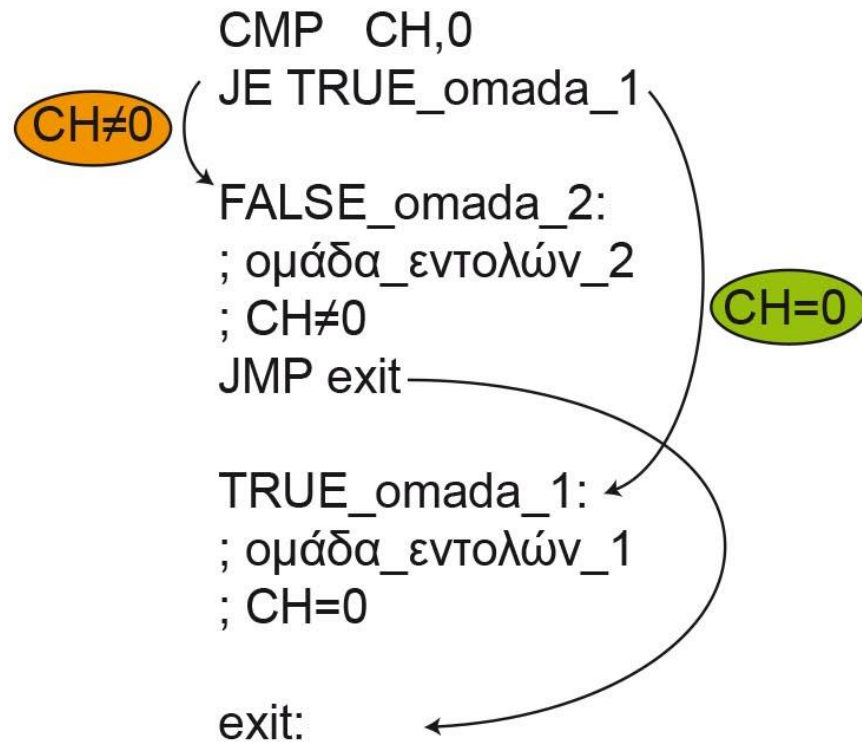
Έλεγχος αν CH ≠ 0

<pre>CMP CH,0 JNE TRUE_omada_2</pre>	<pre>CMP CH,0 JNZ TRUE_omada_2</pre>
<pre>FALSE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0 JMP exit</pre>	<pre>FALSE_omada_1: ;Ομάδα_εντολών_1 ;CH=0 JMP exit</pre>
<pre>TRUE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0</pre>	<pre>TRUE_omada_2: ;Ομάδα_εντολών_2 ;CH≠0</pre>
<pre>exit:</pre>	<pre>exit:</pre>

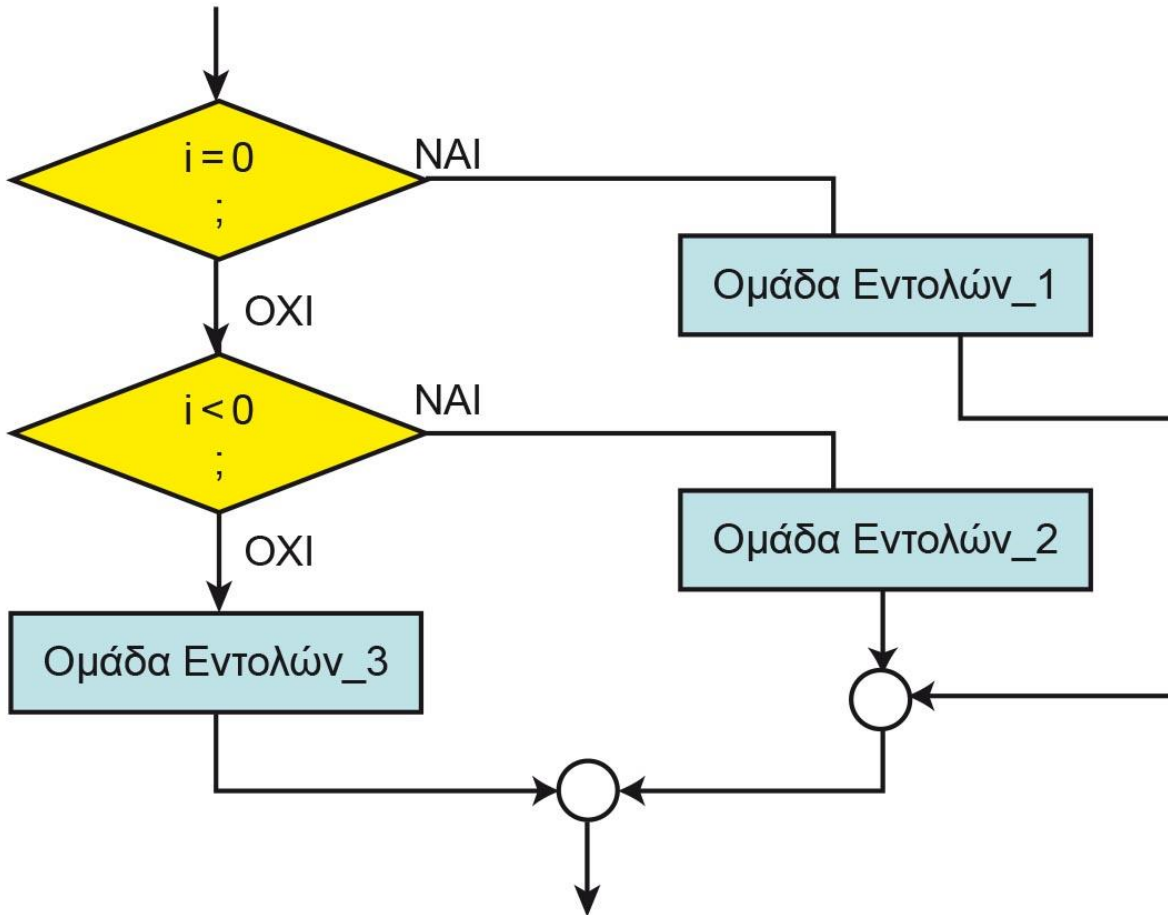


Υλοποίηση if-then-else ⁽⁵⁾

Ροές εκτέλεσης



Υλοποίηση If-then-else-if ⁽¹⁾



if (i==0)

```
{//ομάδα εντολών_1  
//Μηδενικός αριθμός  
}
```

else

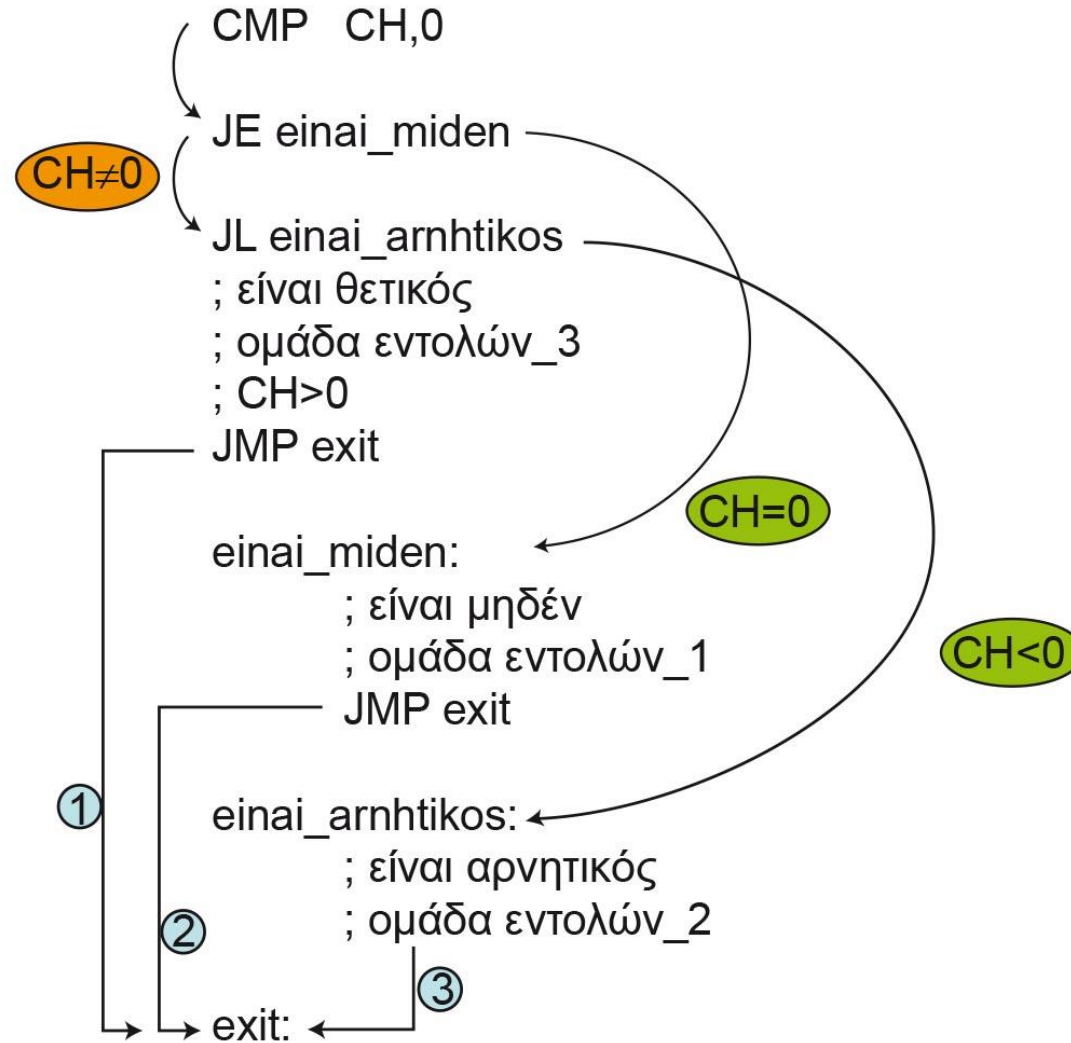
if (i<0)

```
{//ομάδα εντολών_2  
//Αρνητικός αριθμός  
}
```

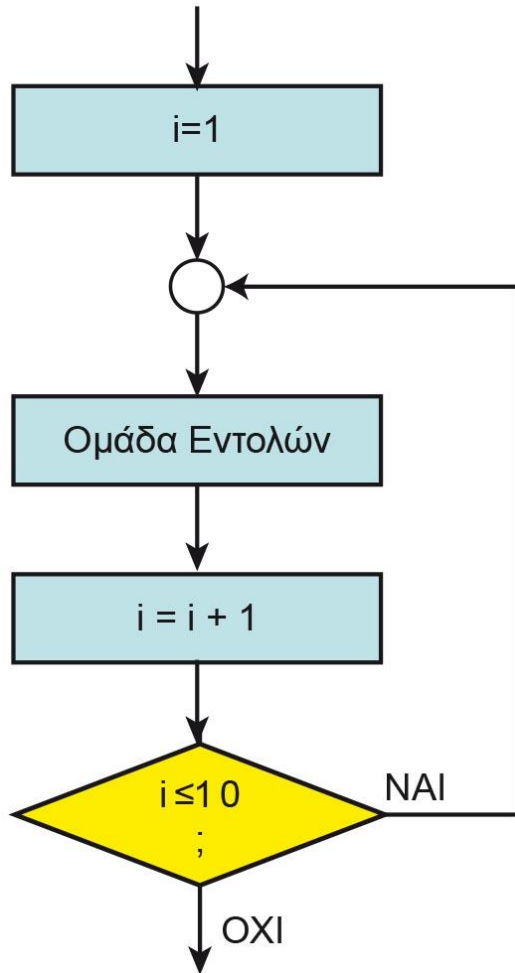
else

```
{//ομάδα εντολών_3  
//θετικός αριθμός  
}
```

Υλοποίηση If-then-else-if (2)



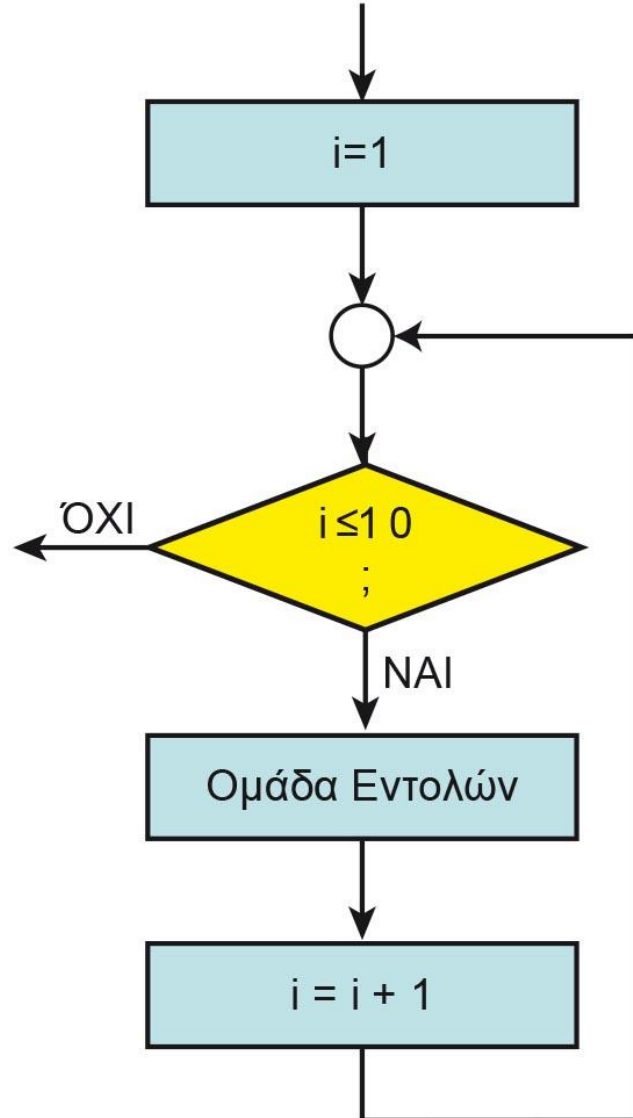
Δομή επανάληψης **do-while**



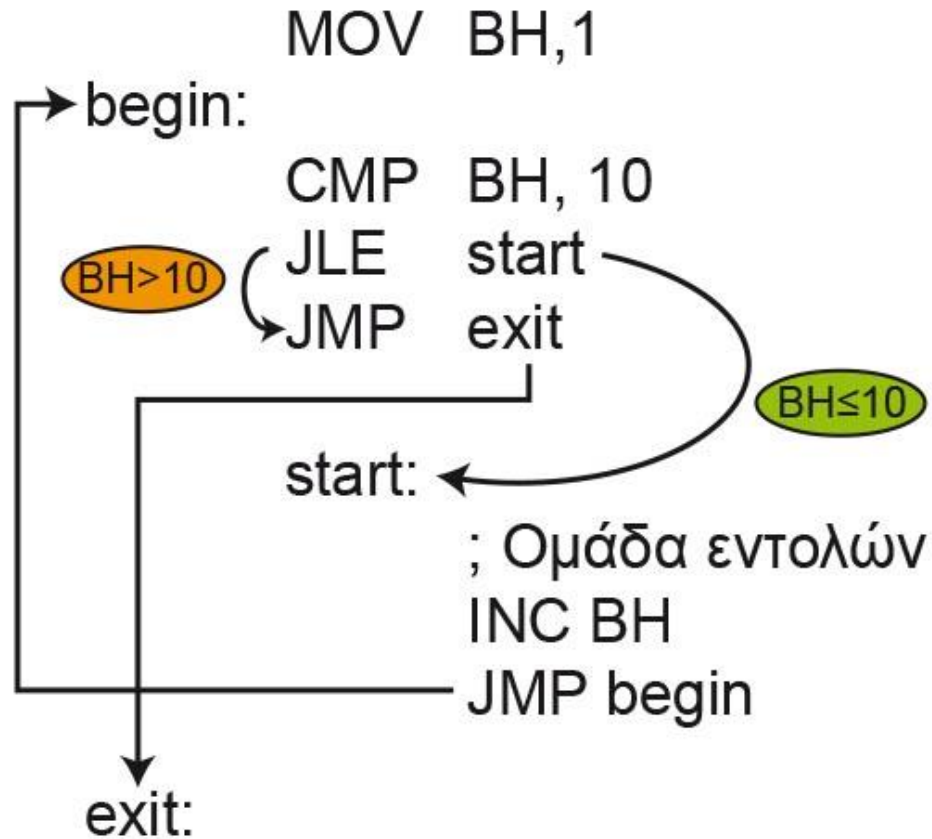
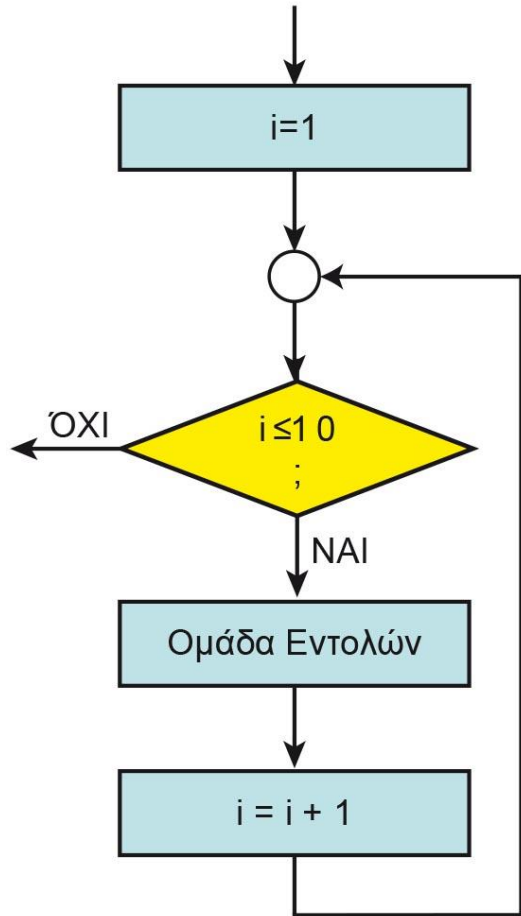
```
i=1  
do  
{  
//Ομάδα εντολών  
i=i+1;  
}  
while (i<=10)
```

```
MOV BH,1  
start:  
;Ομάδα εντολών  
INC BH ; BH=BH+1  
  
CMP BH,10  
JLE start
```

Δομή επανάληψης **while-do**

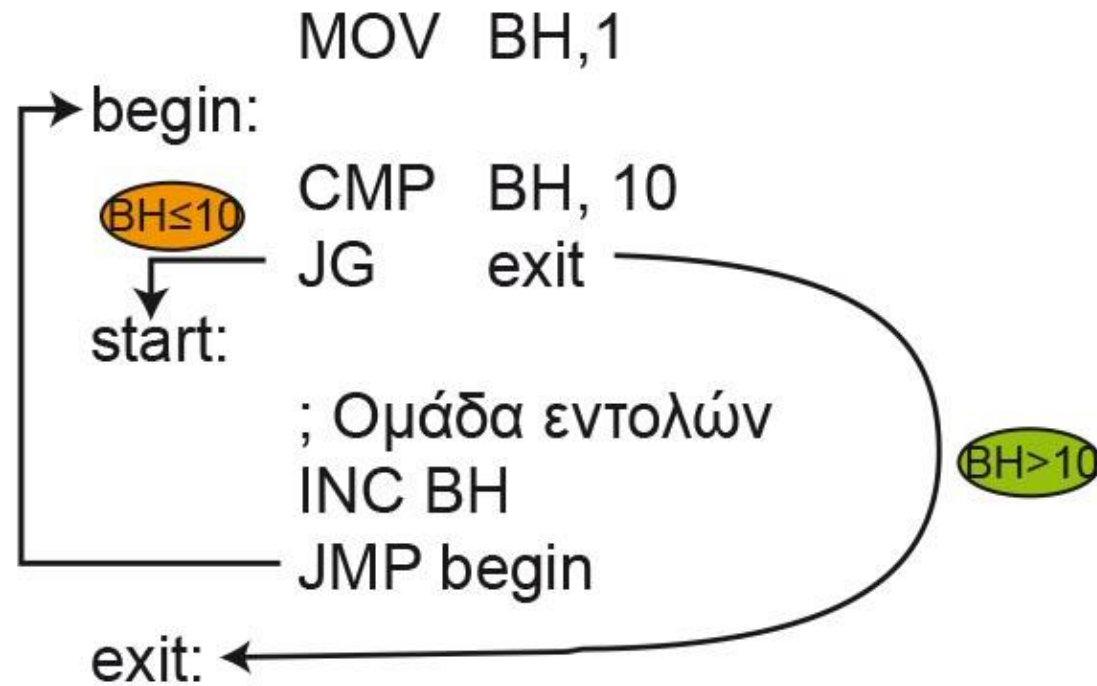
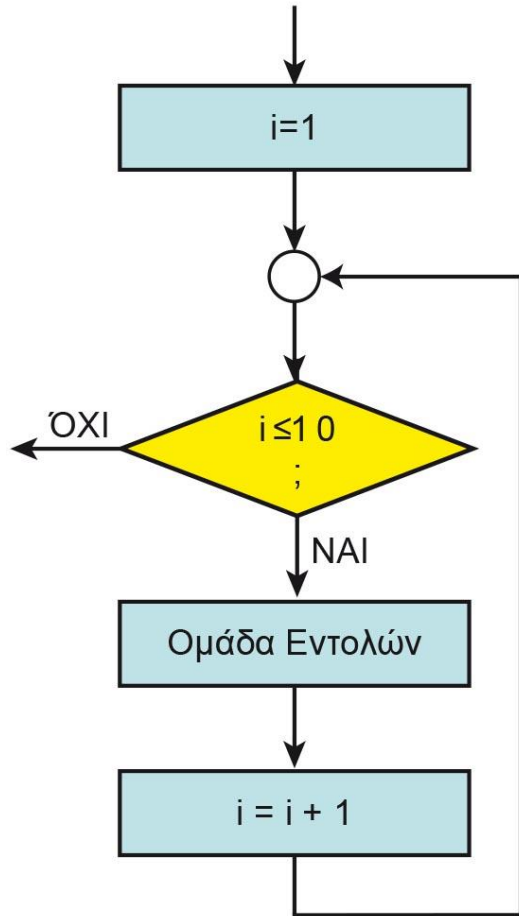


Δομή επανάληψης **while-do**



Αρχικός έλεγχος
 $B \leq 10$

Δομή επανάληψης **while-do**



Αρχικός έλεγχος
 $B > 10$

Πρακτική Εφαρμογή 1 : Απλή εμφάνιση μηνύματος

format MZ

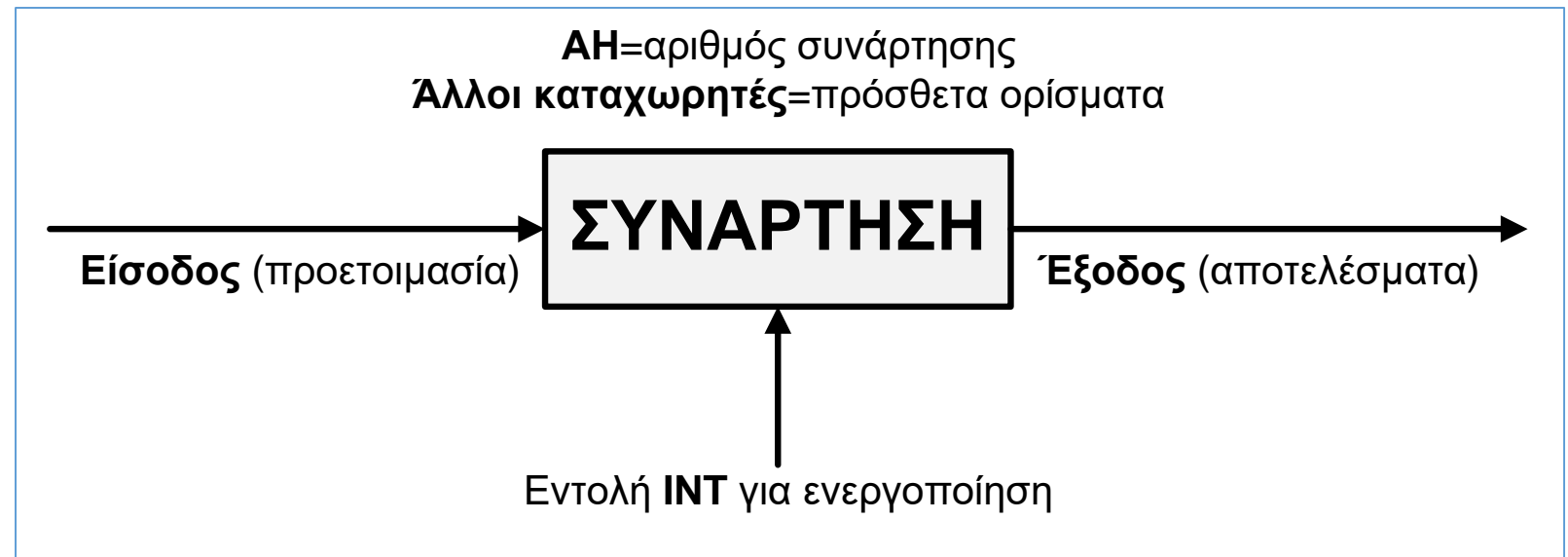
push CS
pop DS

mov AH,9
mov DX,my_message
int 21h

mov AX,4C00h

int 21h

my_message db 'My first program!','\$'



Τα προγράμματα στην πράξη

Δοκιμάστε τις δομές επανάληψης που έχουν ήδη παρουσιαστεί με την εμφάνιση μηνύματος

Δοκιμάστε την εντολή loop. Ποιες εντολές αντιπροσωπεύει;

Εμφάνιση μηνυμάτων με χρονική καθυστέρηση



Μερικές αριθμητικές εντολές (παραδείγματα)

Πρόσθεση

ADD AX,BX ($AX=AX+BX$)

ADD AX,[SI] ($AX=AX+[SI]$)

ADD [DI],AL ($[DI]=[DI]+AL$)

ADD AL,09 ($AL=AL+09$)

ADD [ετικέτα],09 ($[ετικέτα]=[ετικέτα]+09$)

Αύξηση κατά 1

INC AX ($AX=AX+1$)

INC byte [BX] ($[BX]=[BX]+1$, 1 θέση)

Μείωση κατά 1

DEC AX ($AX=AX-1$)

DEC byte [BX] ($[BX]=[BX]-1$, 1 θέση)

Πολλαπλασιασμός

MUL BL ($AX=AL*BL$)

MUL BX ($DX:AX=AX*BX$)

Διαίρεση

DIV BX ($[DX:AX]/BX$, $\Pi=AX$, $Y=DX$)

DIV BL (AX/BL , $\Pi=AL$, $Y=AH$)


```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Αρχικό X

Τελικό X

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000
```

```
mov AL,BL
```

```
mul AL
```

```
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0
```

```
jz Line
```

```
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09
```

```
mov DX,keno
```

```
int 21h
```

```
dec CL
```

```
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Υπολογισμός X^2
 $AX=AL*AL$

```
mov AH,09
```

```
mov DX,star
```

```
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09
```

```
mov DX,nline
```

```
int 21h
```

```
inc BL
```

```
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h
```

```
int 21h
```

```
star db '*', '$'
```

```
keno db ' ', '$'
```

```
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

**Αν $X^2=0$, απλά
αλλάζουμε γραμμή**

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Αν $X^2 \neq 0$,
υπολογίζουμε $Y-1$
(X^2-1)

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```



```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

**Εμφάνιση κενών
(Y-1)**

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Εμφάνιση αστερίσκου

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Αλλαγή γραμμής

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

**Κλείσιμο βρόχου
για το X**

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

```
mov BL,-7
```

```
start:
```

```
mov AX,0000  
mov AL,BL  
mul AL  
mov CL,AL
```

```
cmp CL,0  
jz Line  
dec CL
```

```
start2:
```

```
mov AH,09  
mov DX,keno  
int 21h  
dec CL  
cmp CL,0
```

```
jg start2
```

Έξοδος

```
mov AH,09  
mov DX,star  
int 21h
```

```
Line:
```

```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
inc BL  
cmp BL,7
```

```
jle start
```

```
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
star db '*', '$'  
keno db ' ', '$'  
nline db 0Dh, 0Ah, '$'
```

Εφαρμογή 3

Ανάγνωση μονοψήφιου αριθμού και έλεγχος εγκυρότητας

Σύμβολο	Κώδικας ASCII	Αφαίρεση	Καθαρός αριθμός
'0'	30h	$30h-30h=0$	0
'1'	31h	$31h-30h=1$	1
'2'	32h	$33h-30h=2$	2
'3'	33h	$33h-30h=3$	3
'4'	34h	$34h-30h=4$	4
'5'	35h	$35h-30h=5$	5
'6'	36h	$36h-30h=6$	6
'7'	37h	$37h-30h=7$	7
'8'	38h	$38h-30h=8$	8
'9'	39h	$39h-30h=9$	9

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

Εμφάνιση βοηθητικού
μηνύματος

```
mov AH,1  
int 21h
```

Διάβασμα ενός
συμβόλου

Εφαρμογή 3
Ανάγνωση μονοψήφιου
αριθμού και έλεγχος εγκυρότητας

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

```
cmp CL, 0  
jl error
```

```
cmp CL,9  
jg error
```

Μετατροπή σε
αριθμητική αξία

Εφαρμογή 3
Ανάγνωση μονοψήφιου
αριθμού και έλεγχος εγκυρότητας

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

```
cmp CL, 0  
jl error
```

```
cmp CL,9  
jg error
```

Έλεγχος αν ο αριθμός
ανήκει στο διάστημα [0,9]

Αν δεν ανήκει,
πηγαίνουμε στο error

Εμφάνιση μηνύματος
ότι ανήκει

Εμφάνιση μηνύματος
ότι ΔΕΝ ανήκει

```
mov AH,09
mov DX,yes_msg
int 21h
jmp exit

error:

mov AH,09
mov DX,no_msg
int 21h

;=====
exit:
mov AX,4C00h
int 21h

;=====
readmsg db 'Arithmos: ','$'
yes_msg db 0DH,0AH,'OK! Einai arithmos [0,9] ','$'
no_msg db 0DH,0AH,'Error: Den einai arithmos ','$'
```

Εφαρμογή 3

Ανάγνωση μονοψήφιου αριθμού και έλεγχος εγκυρότητας

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

```
cmp CL, 0  
jl error
```

```
cmp CL,9  
jg error
```

```
mov AH,09  
mov DX,yes_msg  
int 21h  
jmp exit
```

error:

```
mov AH,09  
mov DX,no_msg  
int 21h
```

```
;=====
```

exit:

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
;=====
```

```
readmsg db 'Arithmos: ','$'  
yes_msg db 0DH,0AH,'OK! Einai arithmos [0,9] ','$'  
no_msg db 0DH,0AH,'Error: Den einai arithmos ','$'
```

Να γραφεί πρόγραμμα που να υπολογίζει το $y=ax^2+bx$

Αν y ανήκει στο διάστημα $[1,10]$, τότε θα γίνεται υπολογισμός του αθροίσματος $1+\dots+5$

Αν $y=0$, θα γίνεται ο υπολογισμός $(x+1)*(x+2)$, διαφορετικά αν $y>15$, τότε θα εμφανίζεται ένα μήνυμα

Το x θα είναι μονοψήφιος αριθμός που θα εισάγεται από το πληκτρολόγιο

Να γραφεί πρόγραμμα που να υπολογίζει το $y=ax^2+bx$

Αν y ανήκει στο διάστημα $[1,10]$, τότε θα γίνεται υπολογισμός του αθροίσματος $1+\dots+5$

Αν $y=0$, θα γίνεται ο υπολογισμός $(x+1)*(x+2)$, διαφορετικά αν $y>15$, τότε θα εμφανίζεται ένα μήνυμα

Εφαρμογή 4

Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

Παράδειγμα

Μετατροπή της ακολουθίας “15”
σε αριθμητική αξία

$$(31h-30h)*10+(35h-30h)*1 = 10+5 = 15$$

ή

$$('1'-30h)*10+('5'-30h)*1 = 10+5 = 15$$

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

Ανάγνωση 1^{ου} συμβόλου

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

Εφαρμογή 4 Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

Μετατροπή 1^{ου} συμβόλου
σε αριθμητική αξία


```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

Υπολογισμός δεκάδων

Εφαρμογή 4 Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

Ανάγνωση 2^{ου} συμβόλου

Εφαρμογή 4

Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

Μετατροπή 2^{ου} συμβόλου
σε αριθμητική αξία

Εφαρμογή 4
Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

Υπολογισμός τελικής
αξίας αριθμού

Εμφάνιση μηνύματος
αν DL=12

```
add DL,CL
```

```
cmp DL,12  
jne exit
```

```
mov AH,09  
mov DX,ok_msg  
int 21h
```

```
;=====  
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
;=====  
ok_msg db 0Ah, 0Dh, 'Arithmos=12 ','$'  
readmsg db ':','$'
```

Υποθετικός έλεγχος
ορθότητας

Εφαρμογή 4

Ανάγνωση διψήφιου αριθμού

```
mov AH,09  
mov DX,readmsg  
int 21h
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov DL, AL  
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL  
mov DL,AL
```

```
mov AH,1  
int 21h
```

```
mov CL, AL  
sub CL, 30h
```

```
add DL,CL
```

```
cmp DL,12  
jne exit
```

```
mov AH,09  
mov DX,ok_msg  
int 21h
```

```
;=====  
exit:
```

```
mov AX,4C00h  
int 21h
```

```
;=====  
ok_msg db 0Ah, 0Dh, 'Arithmos=12 ','$'  
readmsg db ':','$'
```

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

$$\text{Υπολογισμός } 1^2+2^2+3^2 = 14$$

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

Αρχικοποίηση

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Υπολογισμός τετραγώνου

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Υπολογισμός
αθροίσματος

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Κλείσιμο
βρόχου

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Υποθετικός
έλεγχος
ορθότητας

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Εμφάνιση
μηνύματος αν
CX=14

Εφαρμογή 5

Υπολογισμός αθροίσματος τετραγώνων

```
mov AX,0
mov CX,0
mov BL,1

start:
mov AL,BL
mul AL

add CX,AX
inc BL

cmp BL,3
jle start

cmp CX,14
jne exit

mov AH,09
mov DX,msg
int 21H

exit:
mov AX,4C00h
int 21h

msg db 'S=14','$'
```

Εφαρμογή 6

Υπολογισμός αθροίσματος παραμετρικά

Υπολογισμός

$$1^2+2^2+3^2+\dots+(N-2)^2+(N-1)^2+N^2$$

(α) Πολλαπλασιασμός
με 8bit όρισμα



```
mov AH,09
mov DX,readmsg
int 21h
```

```
mov AH,1
int 21h
```

```
mov DL, AL
sub DL, 30h
```

```
mov AX,000ah
```

```
mul DL
mov DL,AL
```

```
mov AH,1
int 21h
```

```
mov CL, AL
sub CL, 30h
add DL,CL
mov AX,0
mov CX,0
```

```
mov BL,1
start:
```

```
mov AL,BL
mul AL
```

```
add CX,AX
inc BL
cmp BL,DL
```

```
jle start
```

```
cmp CX,506
jne exit
```

```
mov AH,09
mov DX,msg
int 21H
```

```
exit:
```

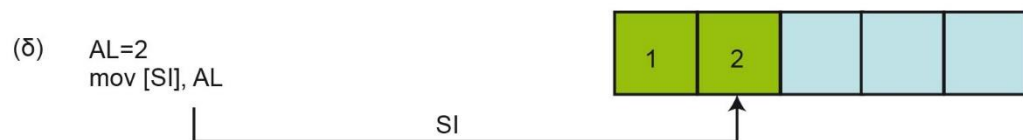
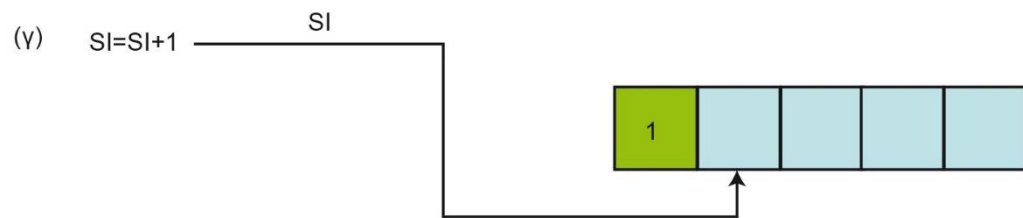
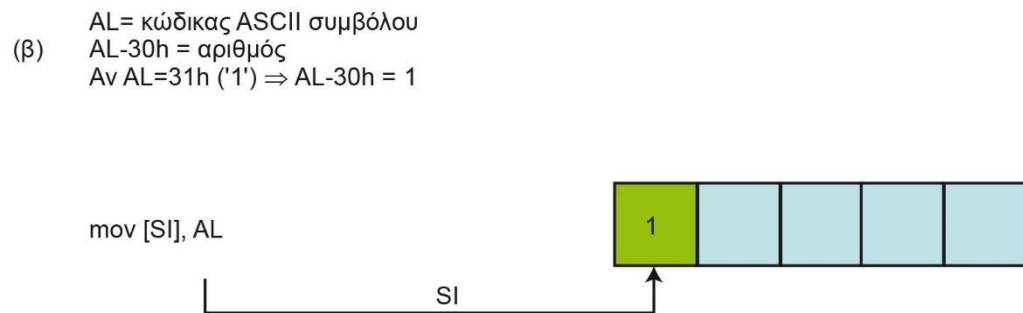
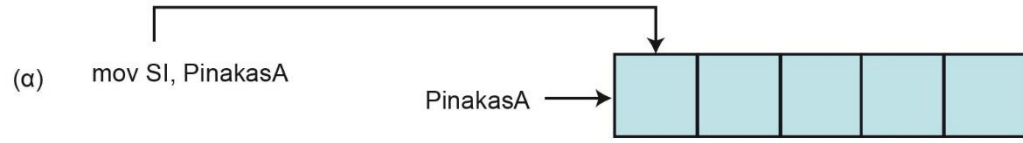
```
mov AX,4C00h
int 21h
```

```
readmsg db 'N:', '$'
msg db 0Ah, 0Dh, 'S=506', '$'
```

(α) Να αναλυθεί η λειτουργία του προγράμματος

(β) Ποιον υπολογισμό πραγματοποιεί ;

(γ) Με πόσα bit γίνεται ο υπολογισμός ;



Εφαρμογή 7

Βασική διαχείριση μονοδιάστατου πίνακα

- Μετατροπή συμβόλου σε αριθμό
- Αποθήκευση στον πίνακα

format MZ

push CS

pop DS

=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

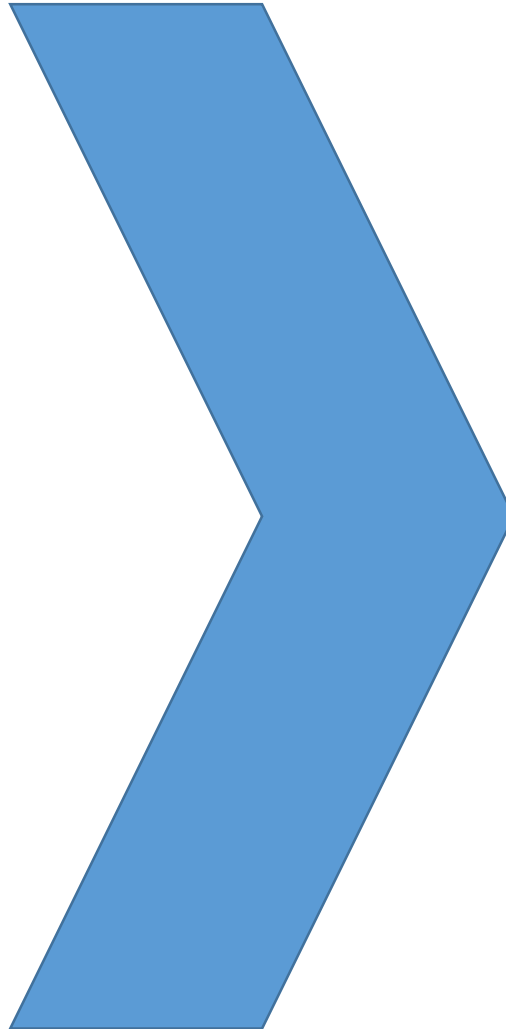
mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

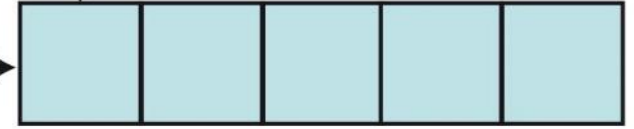


Γέμισμα
πίνακα

```
format MZ
push CS
pop DS
```

```
mov SI, PinakasA
```

PinakasA →



```
mov SI, pinakasA
```

**Το SI δείχνει
τη διεύθυνση
PinakasA**

```
mov BL,1
again:
```

**Μέσω του SI
έχουμε
πρόσβαση
στον πίνακα**

```
mov AH,09
mov DX,msg
int 21h
```

```
mov AH,1
int 21h
```

```
sub AL,30h
mov [SI],AL
inc SI
```

```
inc BL
cmp BL,5
```

```
jle again
```

format MZ

push CS

pop DS

;=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

**Εμφάνιση
βοηθητικού
μηνύματος για
την εισαγωγή
των στοιχείων**

format MZ

push CS

pop DS

;=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

**Ανάγνωση
συμβόλου
από το
πληκτρολόγιο**

format MZ

push CS

pop DS

;=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

**Μετατροπή
συμβόλου σε
αριθμό**

format MZ

push CS

pop DS

=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

**Μετατροπή
συμβόλου σε
αριθμό**

**Αποθήκευση
αριθμού στη
διεύθυνση
που δείχνει
το SI**

format MZ

push CS

pop DS

=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09

mov DX,msg

int 21h

mov AH,1

int 21h

sub AL,30h

mov [SI],AL

inc SI

inc BL

cmp BL,5

jle again

**Μετατροπή
συμβόλου σε
αριθμό**

**Αποθήκευση
αριθμού στη
διεύθυνση
που δείχνει
το SI**

**Το SI θα
δείχνει τώρα
στην επόμενη
διεύθυνση**

format MZ

push CS

pop DS

;=====

mov SI, pinakasA

mov BL,1

again:

mov AH,09
mov DX,msg
int 21h

mov AH,1
int 21h

sub AL,30h
mov [SI],AL
inc SI

inc BL
cmp BL,5

jle again

Αύξηση
μετρητή
βρόχου

Έλεγχος
οριακής
τιμής


```
mov AH,09  
mov DX,nline  
int 21h
```

```
    mov SI, pinakasA  
    mov BL,1  
again2:  
    mov AX,0002  
    mov CL,[SI]  
    mul CL  
    mov [SI],AL  
    inc SI  
    inc BL  
    cmp BL,5  
jle again2
```

**Ποιος
υπολογισμός
γίνεται ;**

**Εξηγήστε τη
λειτουργία
της ενότητας**

```
mov SI, pinakasA  
mov DI, Xout
```

```
mov BL,1  
again3:
```

```
mov AL,[SI]  
add AL,30h  
mov [DI],AL
```

```
mov AH,09  
mov DX,Xout  
int 21h
```

```
inc SI  
inc BL  
cmp BL,5
```

```
jle again3
```

**Με ποιο τρόπο
γίνεται η
εμφάνιση του
περιεχομένου
του πίνακα
στην οθόνη ;**

```
mov SI, pinakasA  
mov DI, Xout
```

```
mov BL,1  
again3:
```

```
mov AL,[SI]  
add AL,30h  
mov [DI],AL
```

```
mov AH,09  
mov DX,Xout  
int 21h
```

```
inc SI  
inc BL  
cmp BL,5
```

```
jle again3
```

Έστω ο πίνακας:
pinakasA [5, 6, 2, 1, 0]

Στην πρώτη εκτέλεση του βρόχου

mov AL,[SI] ; AL=5

Add AL,30h ; AL=35h='5'

mov [DI],AL ; Προετοιμασία μηνύματος

```
;=====
```

```
exit:
```

```
    mov AX,4C00h  
    int 21h
```

```
;=====
```

```
pinakasA      db ?, ?, ?, ?, ?  
Xout          db 'X',0Ah,0Dh,'$'  
msg           db ':','$'  
nline        db 0Ah,0Dh,'$'
```

ΔΡΑΣΤΗΡΙΟΤΗΤΕΣ

- Μπορείτε να χρησιμοποιήσετε τον DOS assembler από τη διεύθυνση <https://flatassembler.net/>, προκειμένου να δοκιμάσετε τα προγράμματα INTEL 16bit που παρουσιάστηκαν προηγουμένως.
- Στη διεύθυνση <https://flatassembler.net/> , μπορείτε να βρείτε έναν προσομοιωτή για τον μικροεπεξεργαστή MIPS, για να δοκιμάσετε το πρόγραμμα εμφάνισης του μηνύματος «HELLO» από το βιβλίο.
- Να συγκρίνετε τον προγραμματισμό των μικροεπεξεργαστών 6502, Z80, 8086 και MIPS R2000 με επίκεντρο την εμφάνιση του μηνύματος «HELLO». Σχολιάστε αναλυτικά ομοιότητες και διαφορές.